(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2003-139428 (P2003-139428A)

(43)公開日 平成15年5月14日(2003.5.14)

(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	FΙ		デ	-73-ド(参考)
F 2 5 B	9/14	5 2 0	F 2 5 B	9/14	520F	3 H O 6 6
		•			520B	•
F16K 4	47/02		F16K	47/02	D	

審査請求 未請求 請求項の数8 OL (全 9 頁)

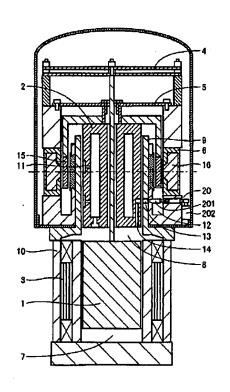
(21)出願番号	特願 2001−333859(P2001−333859)	(71)出顧人	000005049		
(22) 出順日	₩#12#10#21# (2001 10 21)		シャープ株式会社		
(22) 山崎口	平成13年10月31日(2001.10.31)	(72)発明者	大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号 井尻 良		
		(10) 2031 [2	大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号 マープ株式会社内		
		(74)代理人	100064746		
			弁理士 深見 久郎		
		Fターム(参	考) 3H066 AA01 BA33 EA12		

(54) 【発明の名称】 スターリング機関

(57)【要約】

【課題】 シリンダ外部から圧縮室へ戻るガス量をエンジンの動作状態に応じて可変することにより、エネルギロスを低減し、ピストンばねを劣化させることなく低振幅から高振幅まで高冷凍能力を有するスターリング機関を提供する。

【解決手段】 本発明のスターリング機関は、作動ガスを封入したシリンダ9内を往復運動可能に設けられたディスプレーサー1 およびピストン2を有するフリーピストン型スターリング機関において、ディスプレーサー1 およびピストン2の間の圧縮空間8とシリンダ9の外部空間12と連通するための流通通路13、14と、この流通通路13、14とは別途に設けられたたとえばニードルバルブ20のような振動中心変動防止手段とを備えている。



【特許請求の範囲】

【謂求項1】 作動ガスを封入したシリンダ内を往復運 動可能に設けられたパワーピストンおよびディスプレー サーを有するフリーピストン型スターリング機関におい て、前記パワーピストンおよび前記ディスプレーサーの 間の空間と前記シリンダ外部の空間とを連通するための 流通通路と、前記流通通路とは別途に設けられた振動中 心変動防止手段とを備えたことを特徴とする、スターリ ング機関。

【請求項2】 前記振動中心変動防止手段は前記流通通 10 路を開閉可能に設けられたバルブであることを特徴とす る、請求項1に記載のスターリング機関。

【請求項3】 前記パワーピストンに取付けられたモー 夕移動部と、

前記モータ移動部と対向し、かつ前記パワーピストンを 前記シリンダ内で往復運動させるためのモータ磁気回路 部とをさらに備え、

前記流通通路は、前記パワーピストンに形成された第1 のガス流路と、前記シリンダに形成された第2のガス流 路とを有しており、

前記モータ移動部の前記往復運動方向の中心位置が前記 モータ磁気回路部の前記往復運動方向の中心位置にある ときに、前記第1のガス流路の開口部と前記第2のガス 流路の開口部とが対向することを特徴とする、請求項1 または2に記載のスターリング機関。

【 請求項4 】 前記振動中心変動防止手段は、前記パワ ーピストンの振幅が大きいときに前記第1のガス流路の 開口部と対向するように、かつ前記シリンダ外部に通じ るように前記シリンダに形成された第3のガス流路であ ることを特徴とする、請求項3に記載のスターリング機 30

【 請求項5 】 前記振動中心変動防止手段は、前記第1 のガス流路の開口部と前記第2のガス流路の開口部とが 対向する前記パワーピストンの位置から前記パワーピス トンを所定角度回転させたときに前記第1のガス流路の 開口部と対向可能なように、かつ前記シリンダ外部に通 じるように前記シリンダに形成された第3のガス流路で あることを特徴とする、請求項3に記載のスターリング

【 調求項6 】 前記振動中心変動防止手段は、前記第1 のガス流路の開口部と前記第2のガス流路の開口部とが 対向する前記パワーピストンの位置から前記パワーピス トンの回転方向に沿って前記シリンダに設けられた複数 個のガス流路であり、

前記複数のガス流路の各々は前記第1のガス流路と異な る流路径を有しており、前記パワーピストンの振幅が大 きいときに前記パワーピストンを回転させてガス圧に応 じた流路径のガス流路からガスを通じさせることを特徴 とする、請求項3または4に記載のスターリング機関。

前記ディスプレーサーに対向する側の端面から逆側の端 面に達するガス流路であることを特徴とする、請求項1 に記載のスターリング機関。

【請求項8】 前記流通通路は、前記パワーピストンお よび前記ディスプレーサーの間の空間と前記シリンダ外 部の空間とを繋ぐように前記シリンダに形成されたシリ ンダ流路を有することを特徴とする、請求項2に記載の スターリング機関。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、スターリング機関 に関し、具体的には、作動ガスを封入したシリンダ内を 往復運動可能に設けられたパワーピストンおよびディス プレーサーを有するフリーピストン型スターリング機関 に関するものである。

[0002]

【従来の技術】一般的に冷凍サイクルには、蒸気圧縮式 の冷凍サイクルが採用されている。こうした蒸気圧縮式 の冷凍サイクルには、作動媒体としての冷媒にフロンが 用いられ、フロンの凝縮、蒸発を利用して所要の冷却性 20 能を得るようにしている。

【0003】ところが、冷媒として使用されるフロン は、大気中に放出されると成層圏に達してオゾン層を破 壊するとの指摘がある。このため、近年、特定フロンを 対象としたフロンの使用ならびに生産が規制されてきて いる。そこで、フロンを用いた冷凍サイクルに代わるも のとして、逆スターリング冷凍サイクルが注目を集めて いる。

【0004】逆スターリング冷凍サイクルは、作動媒体 としてヘリウムガス、水素ガス、窒素ガスなどといった 地球環境に悪影響を与えないガスを採用し、逆スターリ ングサイクルによって低温を得るようにしたものであ る。

【0005】このスターリング冷凍機は、極低温レベル の寒冷を発生させる小型冷凍機の一種として知られてい る。この冷凍機は、冷媒ガスを圧縮する圧縮機と、該圧 **縮機から吐出された冷媒ガスを膨張させる膨張機とを組** 合せたものである。上記圧縮機には、ガス圧がたとえば サイン (sin)カーブなどの特性をもって所定周期で 経時変化するように冷媒ガスを圧縮するものが使用され

【0006】一方、膨張機は、先端が閉塞されたシリン ダと、該シリンダ内に往復動自在に嵌挿され、シリンダ 内を先端側の膨張室および基端側の作動室に区画形成す るフリーディスプレーサーと、該フリーディスプレーサ ーを往復運動可能に弾性支持するスプリングとを備えて なるものである。該作動室は上記圧縮室に接続されてお り、圧縮機からの冷媒ガス圧によりディスプレーサーを 往復運動させて冷媒ガスを膨張させる。これにより、シ 【請求項7】 前記流通通路は、前記パワーピストンの 50 リンダ先端のコールドヘッドに寒冷を発生させるように

40

なされている。

【0007】なお、この方式のスターリング冷凍機は一般にフリーピストン型スターリング冷凍機と呼ばれている。

【0008】図8は、従来のフリーピストン型スターリング冷凍機の構成を示す概略断面図である。図8を参照して、従来のスターリング機関は、ディスプレーサー1と、ピストン2と、再生器3と、共振用バネ4、5と、リニアモータ6と、シリンダ9と、放熱部10とを主に有している。

【0009】ディスプレーサー1およびピストン2の各々は、円筒形状のシリンダ9内にて往復運動可能なように配置されており、共振用バネ4、5の各々によって支持されている。これにより、シリンダ9の内部空間に膨張空間7と圧縮空間8とが形成される。膨張空間7と圧縮空間8との間に再生器3を設けて閉回路が構成され、この閉回路の作動空間にヘリウムなどの作動ガスが充填されている。また、圧縮空間8で生じた熱を外部に放出するために放熱部10が設けられている。

【0010】ピストン2は、リニアモータ6などの外部動力によってシリンダ9の軸方向に振動する。このリニアモータ6はモータ移動部15およびモータ磁気回路部16を有しており、モータ移動部15はピストン2に取り付けられた可動部材であり、モータ磁気回路部16は固定部材である。

[0011]

【発明が解決しようとする課題】従来のスターリング冷 凍機においては、圧縮動作を行なうピストン2およびディスプレーサー1の摩耗を防ぐために、気体軸受が用いられている。つまり、ピストン2やディスプレーサー1 30 の摺動面に複数のピンホール11が設けられ、圧縮空間 8とそのピンホール11とを結ぶ通路が設けられている。これにより、ピストン2が圧縮動作を行なうときに発生する圧縮空間8とシリンダ内周面-ピストン外周面との間の圧力差を利用して、圧縮空間8の高圧ガスの一部がピストン2の内部を通り、摺動面のピンホール11 から吐出されることで気体軸受が構成されている。

【0012】このため、連続運転を行なうとシリング9の外部空間(以下、シリンダ外部空間と称する)12のガス圧が徐々に高くなり、圧縮空間8とシリンダ外部空40間12との圧力バランスが崩れてくる。またピストン2とシリンダ9との間の隙間からシリンダ9内のガスがシリンダ9外に移動する。このため、通常は、シリンダ外部空間12のガスが圧縮空間8に戻りやすくするために戻り流路13、14の各々がシリング9およびピストン2の各々に設けられている。

【0013】ところが、ピストン2の振幅が小さいとき (低振幅時)には、気体軸受のピンホール11から吐出 されるガスは少ないから、戻り流路13、14は小さく てもよいが、ピストン2の振幅が大きいとき(高振幅 時)には、ピンホール11から吐出されるガスも多くなるため、戻り流路13、14から戻るガスが足りなくなり、シリンダ外部空間12のガス圧が設計値よりも高くなる。シリンダ外部空間12のガス圧が高くなりすぎると、ピストン2の振幅中心が圧縮空間8側へ移動してピストン2の圧縮空間が小さくなるため、エンジン性能が低下する、ピストン2を保持するスプリングが劣化するなどの問題が発生する。

【0014】また、戻り流路13、14を大きくすれば 10 圧縮空間8で十分な圧縮ができない、エネルギロスが大 きくなるなどの問題が発生する。

【0015】本発明は、係る点に鑑みてなされたものであり、その目的はシリンダ外部から圧縮空間へ戻るガス量をエンジンの動作状態に応じて可変することにより、エネルギロスを低減し、ピストンバネを劣化させることなく低振幅から高振幅まで高い冷凍能力を発現するスターリング機関を提供することである。

[0016]

【課題を解決するための手段】本発明のスターリング機関は、作動ガスを封入したシリング内を往復運動可能に設けられたパワーピストンおよびディスプレーサーを有するフリーピストン型スターリング機関において、パワーピストンおよびディスプレーサーの間の空間とシリング外部の空間とを連通するための流通通路と、その流通通路とは別途に設けられた振動中心変動防止手段とを備えたことを特徴とするものである。

【0017】本発明のスターリング機関によれば、振動中心変動防止手段が設けられているため、パワーピストンの振動の中心がその動作時に変動することを防止することができる。このため、エネルギロスを低減できるとともにピストンバネを劣化させることなく低振幅から高振幅まで高い能力を有するスターリング機関を得ることができる。

【0018】上記のスターリング機関において好ましくは、振動中心変動防止手段は流通通路を開閉可能に設けられたバルブである。

【0019】このようにパワーピストンおよびディスプレーサーの間の空間とシリンダ外部の空間とに圧力差が生じた場合に、このバルブによって流通通路を開くことにより、容易に両空間の圧力を調整することが可能となる。

【0020】上記のスターリング機関において好ましくは、パワーピストンに取付けられたモータ移動部と、モータ移動部と対向しかつパワーピストンをシリンダ内で往復運動させるためのモータ磁気回路部とがさらに備えられている。流通通路は、パワーピストンに形成された第1のガス流路と、シリンダに形成された第2のガス流路とを有しいる。モータ移動部の往復運動方向の中心位置がモータ磁気回路部の往復運動方向の中心位置にある50ときに、第1のガス流路の開口部と第2のガス流路の開

5

口部とが対向する。

【0021】これにより、モータ移動部がモータ磁気回路部の中心位置にきたときにガス圧調整を行なうことができるため、モータが中立位置のときに圧縮空間とシリンダ外部空間の圧力が同じになるように調整される。このため、ピストンの振幅中心が圧縮空間側へ移動したりその反対側へ移動したりすることを防ぐため、モータの脱調もなく、振幅を最大にすることができて、冷凍機の冷凍能力を最大限に引出すことが可能となる。

【0022】上記のスターリング機関において好ましくは、振動中心変動防止手段は、パワーピストンの振幅が大きいときに第1のガス流路の開口部と対向するように、かつシリンダ外部に通じるようにシリンダに形成された第3のガス流路である。

【0023】これにより、パワーピストンの振動が大きくなるときに圧縮空間とシリンダ外部空間とのガス圧が調整できるため、簡単に低振幅から高振幅まで高い冷凍能力を維持することができる。

【0024】上記のスターリング機関において好ましくは、振動中心変動防止手段は、第1のガス流路の開口部と第2のガス流路の開口部とが対向するパワーピストンの位置からパワーピストンを所定角度回転させたときに第1のガス流路の開口部と対向可能なように、かつシリンダ外部に通じるようにシリンダに形成された第3のガス流路である。

【0025】これにより、パワーピストンの振動が大きくなるときにパワーピストンを所定角度回転させることで圧縮空間とシリンダ外部空間とのガス圧が調整できるため、簡単に低振幅から高振幅まで高い冷凍能力を維持することができる。

【0026】上記のスターリング機関において好ましくは、振動中心変動防止手段は、第1のガス流路の開口部と第2のガス流路の開口部とが対向するパワーピストンの位置からパワーピストンの回転方向に沿ってシリンダに設けられた複数個のガス流路である。この複数のガス流路の各々は第1のガス流路と異なる流路径を有しており、パワーピストンの振幅が大きいときにパワーピストンを回転させてガス圧に応じた流路径のガス流路からガスが通される。

【0027】このように、複数のガス流路の各々が異なる流路径を有しているため、パワーピストンの振幅の大きさに応じてシリンダ流路を選択することで動作状況に応じた必要なガス流路を確保することができる。またシリンダ流路をさらに増やせば、さらに細かい調整が可能である。このように無駄なガス流量を抑えることができるため、エネルギロスを抑えることができ、また低振幅時と高振幅時の圧力を簡単に調整することができる。

【0028】上記のスターリング機関において好ましく 軸上に位置し、 は、流通通路は、パワーピストンのディスプレーサーに 振幅およびガス対向する側の端面から逆側の端面に達するガス流路であ 50 にて動作する。

る。

【0029】これにより、圧縮空間とシリンダ外部空間とのガス圧のバランスが調整できていないときに弁を開くことで第2の流通経路を通じてガス圧を調整することができ、低振幅時と高振幅時との圧力を簡単に調整することができる。

【0030】上記のスターリング機関において好ましくは、流通通路は、パワーピストンおよびディスプレーサーの間の空間とシリンダ外部の空間とを繋ぐようにシリンダに形成されたシリンダ流路を有している。

【0031】このシリンダ流路を有する流通通路をニードルバルブで開閉可能とすることにより、容易にガス圧力を調整することが可能となる。

[0032]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態について図に基づいて説明する。

【0033】(実施の形態1)図8を参照して、本実施の形態のスターリング冷凍機の構成は、従来例の構成と比較して、振動中心変動防止手段(図示せず)を設けた点において異なる。

【0034】次に、本実施の形態のフリーピストン型スターリング冷凍機の動作原理について説明する。

【0035】まずピストン2がリニアモータ6により駆動され、共振用バネ5により正弦運動する。ピストン2の動きにより圧縮空間8内の作動ガスは正弦状の圧力変化を示す。圧縮された作動ガスは放熱部10で圧縮熱を放出し、ディスプレーサー1内にある再生器3で予冷され膨張空間7に入る。膨張空間7の作動ガスはディスプレーサー1の動きにより膨張し温度は低下する。膨張空10円の作動ガスの圧力は、圧縮空間8内の圧力とある位相差を持って正弦変化する。すなわちディスプレーサー1はピストン2に対しある位相差を持って摺動することになる。

【0036】膨張空間7での冷凍能力はディスプレーサー1の摺動に大きく影響を受けるが、振幅はピストン2とディスプレーサー1との位相差、すなわち膨張空間7と圧縮空間8との時間変化する圧力差によって生じるディスプレーサー1とピストン2との動きの差に影響を受ける。位相差は運転条件が同一であればディスプレーサ40ー1の質量、共振用バネ4のバネ定数および動作周波数により決まるものである。

【0037】本実施の形態では共振用バネ4、5として 板バネを用いているが、フリーピストン型の構造であれ ば共振用バネ4、5は板バネに限定されるものではな く、弾性力を付与できるものであればよい。

【0038】フリーピストン型スターリング冷凍機はその構造上、ピストン2およびディスプレーサー1が同一軸上に位置し、またディスプレーサー1はピストン2の振幅およびガス圧力により決定された振幅および位相差にて動かす?

【0039】冷凍機の運転中は、ピンホール11から吐 出されるガスと、ピストン2およびシリンダ9間の隙間 から移動するガスとによってシリンダ外部空間12のガ ス圧は徐々に高くなる。ピストン2内の流路14とシリ ンダの流路13とが一致したときに、シリンダ外部空間 12と圧縮空間8とが流路13、14により繋がれ、シ リンダ外部空間12から圧縮空間8へのガスの流れが発 生するようになっている。

【0040】ピストン内流路14とシリンダ流路13と が一致したときに、シリンダ外部空間12のガス圧が圧 縮空間8のガス圧より高ければ、ガスは圧縮空間8に流 れてシリンダ外部空間12と圧縮空間8とのガス圧が調 整される。

【0041】ピンホール11から吐出するガスやピスト ン2およびシリンダ9間を通ってシリンダ外部空間12 へ移動するガスの量は、ピストン2の振幅によって変化 し、高振幅ではその移動量が大きい。そのため、ピスト ン2の振幅によって、シリンダ外部空間 1 2から圧縮空 間8へ流れるガス量が振動中心変動防止手段により調整 される。これにより、低振幅から高振幅までピストン振 20 動の中心が圧縮空間側へ移動する、または反対側へ移動 することを防止するきとができ、安定した運転を行なう ことができる。

【0042】また、ガス流路での必要以上のガスの流れ を防ぎ、振幅に応じたガス流量を確保することができる ため、エネルギロスを抑えることができる。また想定し た以上にピストン2が移動することがなくなるため、ピ ストンバネの劣化も防ぐことができる。

【0043】 (実施の形態2)図1は、本発明の実施の 形態2におけるスターリング冷凍機の構成を示す概略断 30 面図である。図1を参照して、本実施の形態では、振動 中心変動防止手段としてニードルバルブ20が設けられ ている。ニードルバルブ20は、シリンダ流路13に設 けられており、ピストンの振幅やシリンダ外部のガス圧 などに応じてガス量を細かく調整できるようになってい る。また、ニードルバルブ20は、シリンダ9に取付け ることも可能である。

【0044】このニードルバルブ20は、ニードル20 1と調整器202とにより構成されている。ニードル2 01は、調整器202によりシリンダ流路13を開閉可 40 能である。

【0045】なお、これ以外の構成については図8の構 成とほぼ同じであるため、同一の部材については同一の 符号を付しその説明を省略する。

【0046】本実施の形態では、ニードルバルブ20を 使用しているため、たとえばピストン2の振幅を入力電 圧あるいは入力電流から検出し、その検出出力に応じて ニードルバルブ20を動作させることにより、ガス量の 微調整を無段階で行なうことが可能である。また、シリ ンダ流路13にニードルバルブ20を取付けることによ 50 圧を調整することができる。また、高振幅時において

り、シリンダ流路13の開閉制御が容易となる。また、 ガス量の微調整はシリンダ外部空間12のガス圧を検出 することにより行なわれてもよい。

【0047】(実施の形態3)図1を参照して、本実施 の形態においては、ピストン2の往復運動方向(図中上 下方向)におけるモータ移動部15の中心位置が、ピス トン2の往復運動方向におけるモータ磁気回路部16の 中心位置(一点鎖線)にあるときに、シリンダ流路13 の開口部とピストン内流路14の開口部とが互いに対向 するように形成されている。

【0048】なお、これ以外の構成については実施の形 態2の構成とほぼ同じであるため、同一の部材について は同一の符号を付しその説明を省略する。

【0049】本実施の形態では、上記構成を有すること により、常に、モータ移動部15がモータ磁気回路部1 6の中心にきたときにガス圧調整を行なうことができ る。このため、リニアモータ6が中立状態のときに圧縮 空間8とシリンダ外部空間12との圧力が同じになるよ うに調整することができる。これにより、ピストン2の 振幅中心が圧縮空間8側へ移動したりその反対側へ移動 したりすることを防ぐことができるため、モータ移動部 15がモータ磁気回路部16により生じた磁界から逸脱 する、いわゆる脱調を防止できる。したがって、ピスト ン2の振幅を最大にすることができて冷凍機の冷凍能力 を最大限に引出すことが可能となる。

【0050】(実施の形態4)図2は、本発明の実施の 形態4におけるスターリング冷凍機の構成を概略的に示 す断面図である。図2を参照して、本実施の形態の構成 は、図1に示す構成と比較して、振動中心変動防止手段 としてニードルバルブの代わりにシリンダ流路30をシ リンダ9に設けた点において異なる。

【0051】ピストン内流路14の開口部と第1のシリ ンダ流路13の開口部とは、モータ移動部15がモータ 磁気回路部16の中心にあるときに対向するように配置 されている。また、シリンダ流路30の開口部は、ピス トン2の振幅が大きいとき(高振幅時)にのみピストン 内流路14の開口部と対向するような位置に配置されて いる。

【0052】なお、これ以外の構成については、図1の 構成とほぼ同じであるため、同一の部材については同一 の符号を付しその説明を省略する。

【0053】本実施の形態では、ピストン2の振幅が小 さいときには、ピストン内流路14の開口部は、シリン ダ流路13の開口部と対向するため、小量のガス圧調整 を行なうことができる。

【0054】またピストン2の振幅が大きくなると、ピ ストン内流路14の高さ位置はシリンダ流路30の高さ 位置まで到達し、ピストン内流路14の開口部はシリン グ流路30の開口部と対向するため、高振幅時にもガス は、ピストン内流路14の開口部は振幅中にシリンダ流路13の開口部とも対向するため、ここでもガス圧が調整される。このように高振幅時には2箇所でガス圧調整を行なうことができるため、高振幅時のガス圧調整量不足が解消され、簡単に低振幅から高振幅まで高い冷凍能力を維持することができる。

【0055】なお、本実施の形態では、一例としてシリンダ9に2箇所の流路を設けた場合について説明したが、シリンダ9には2箇所以上の流路が設けられてもよい。

【0056】(実施の形態5)図3は、本発明の実施の 形態5におけるスターリング冷凍機の構成を概略的に示 す断面図である。また図4は、本発明の実施の形態5に おけるスターリング冷凍機のシリンダの構成を示す平面 図(a)、側面図(b)である。なお、図4(a)は、 図4(b)の一点鎖線で切断した場合の断面に対応す

【0057】図3および図4を参照して、本実施の形態の構成においては、振動中心変動防止手段としてニードルバルブの代わりに、ピストン2を回転可能に支持するためのベアリング41と、ピストン2に回転駆動力を与えるためのモータ42と、シリンダ9に形成されたシリンダ流路40とを設けた点とにおいて図1の構成と異なる。

【0058】シリンダ流路40は、ピストン内流路14の開口部とシリンダ流路13の開口部とが対向するピストン2の位置からピストン2をたとえば45°回転させ、かつ軸方向に移動させたときに、ピストン内流路14の開口部とシリンダ流路40の開口部とが対向するような位置に配置されている。なお、モータ移動部15が30モータ磁気回路部16の中心にあるときにピストン内流路14とシリンダ流路13とが一致する。

【0059】なお、これ以外の構成については図1の構成とほぼ同じであるため、同一の部材については同一の符号を付しその説明は省略する。

【0060】本実施の形態では、ピストン2の振幅方向を軸として回転制御可能なようにベアリング41とモータ42とが組込まれている。通常時は、ピストン2の振幅を行なうと、モータ移動部15がモータ磁気回路部16の中心にきたときにピストン内流路14とシリンダ流40路13とが一致するため、このときガス圧の調整が行なわれる。

【0061】ピストン2の振幅が大きくなるにつれて、ピストン2の振幅の中心が圧縮空間側またはその反対へ移動した場合、圧縮空間とシリンダ外部空間との圧力調整が必要となる。このとき、ピストンを45°回転させてもう一方のシリンダ流路40とピストン内流路14とを一致させてガス圧が調整される。

【0062】たとえば、ピストン2の振幅の中心が圧縮 空間8側へ移動した場合、ピストン2が圧縮空間8と反 50 対側に移動して圧縮空間8の体積が大きくなり(つまりピストンの非圧縮状態となり)圧力が低い状態になったときに、ピストン内流路14と対向するようにシリンダ流路40を設けておく。これにより、シリンダ外部空間12と圧縮空間8との圧力差が大きくなり、圧縮空間8に流れるガス量が増えるため、圧縮空間8側へ移動していたピストン2の振幅中心が通常の位置まで戻される。【0063】なお、シリンダ流路40は、ピストン2の振幅に応じて多数設けられてもよい。

10

10 【0064】本実施の形態では、上記のようにピストン 2の低振幅時と高振幅時とでガス圧調整を行なう流路を 変更するため、低振幅時から高振幅時まで安定した運転 を行なうことが可能となる。

【0065】(実施の形態6)図5は、本発明の実施の 形態6におけるスターリング冷凍機のシリンダの構成を 示す平面図(a)、側面図(b)である。なお、図5 (a)は、図5(b)の一点鎖線で切断した場合の断面 に対応する。

【0066】図5を参照して、本実施の形態の構成は、図3および図4に示す構成と比較して、シリンダ流路の配置位置および個数が異なる。本実施の形態におけるシリンダ流路50、51の各々は、シリンダ流路50、51の各々は、シリンダ流路13とも異なる径を有している。また、これらのシリンダ流路50、51の各々は、シリンダ流路13とも異なる径を有している。シリンダ流路50、51は、シリンダの円筒部に対称的に2つずつ設けられている。

【0067】なお、これ以外の構成については、図3および図4に示す構成とほぼ同じであるため、同一の部材については同一の符号を付しその説明は省略する。

【0068】本実施の形態では、ピストン2の振幅が小さいときには、小さいシリンダ流路51とピストン内流路14とを対向させて、ガス圧が調整される。ピストン2の振幅が大きくなると、それに応じてシリンダ流路13のところまでピストン2を回転させて、ガス流量を増やしてガス圧の調整が行なわれる。さらにピストン2の振幅が大きくなると、それに応じてシリンダ流路50のところまでピストン2を回転させて、ガス流量をさらに増やしてガス圧の調整が行なわれる。

【0069】このようにピストン2の振幅の大きさに応じて、ピストン2を回転させることによりシリンダ流路13、50、51を選択し、選択したシリンダ流路13、50、51とピストン内流路14とを対向させるため、必要なガス流量を確保することができる。シリンダ流路をさらに増やせば、さらに細かいガス圧の調整が可能である。このように無駄なガス流量を抑えることができるため、エネルギロスを抑えることができるため、エネルギロスを抑えることができるため、エネルギロスを抑えることができるとができるとのガス圧力を簡単に調整することができる

0 【0070】(実施の形態7)図6は、本発明の実施の

形態7におけるスターリング冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。図6を参照して、本実施の形態の構成は、図1に示す構成と比較して、ニードルバルブ20の代わりに振動中心変動防止手段としてガス流路60と、そのガス流路60を開閉可能なバルブ61とが設けられている点において異なる。ガス流路60は、ピストン2の圧縮空間8に面する端面から、その逆側の端面にまで貫通するように設けられている。バルブ61は、たとえばピストン2の圧縮空間8に面する側の端面に配置されている。

【0071】なお、これ以外の構成については、図1に示す構成とほぼ同じであるため、同一の部材については同一の符号を付し、その説明を省略する。

【0072】本実施の形態においては、ガス流路60とバルブ61とが設けられているため、ピストン2の振幅で圧縮空間8側とシリンダ外部空間12とのガス圧のバランスが調整できないときにはバルブ61を開いてガス圧力の調整を行なうことができる。このため、ピストン2の低振幅時と高振幅時とのガス圧力を簡単に調整することができる。

【0073】なお、本実施の形態においても、モータ移動部15がモータ磁気回路部16の中心にあるときにピストン内流路14とシリンダ流路13とが一致することが好ましい。

【0074】(実施の形態8)図7は、本発明の実施の形態8におけるスターリング冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。図7を参照して、本実施の形態の構成は、図1に示す構成と比較して、ガス流路の形成位置が異なる。つまり、図1の構成においては、ピストン2にピストン内流路14が設けられていたが、本実施の形態ではこのピストン流路は設けられておらず、シリンダ流路13が圧縮空間8とシリンダ外部空間12とを繋ぐように設けられている。

【0075】なお、これ以外の構成については、図1の 構成とほぼ同じであるため、同一の部材については同一 の符号を付しその説明を省略する。

【0076】本実施の形態では、シリンダ流路13により圧縮空間8とシリンダ外部空間12とを繋ぎ、そのシリンダ流路13をニードルバルブ20により開閉可能としたことにより、圧縮空間8とシリンダ外部空間12とのガス圧に応じて両空間のガス圧力を調整することができる。

【0077】なお、実施の形態1においてはニードルバルブ20について説明したが、ニードルバルブ20に関

定されず、ピストン内流路14を開閉可能なバルブであれば本発明に適用することができる。

【0078】今回開示された実施の形態はすべての点で 例示であって制限的なものではないと考えられるべきで ある。本発明の範囲は上記した説明ではなくて特許請求 の範囲によって示され、特許請求の範囲と均等の意味お よび範囲内でのすべての変更が含まれることが意図され る。

[0079]

(発明の効果)以上説明したように本発明のスターリング機関によれば、流通通路とは別途に振動中心変動防止手段を設けたことにより、パワーピストンの振動中心がその動作中に変動することを防止することができる。これにより、エネルギロスを抑えることができ、また想定した以上にピストンが移動することがなくなるためピストンバネの劣化を防ぐこともできる。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の実施の形態2におけるスターリング 冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。

20 【図2】 本発明の実施の形態4におけるスターリング 冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。

【図3】 本発明の実施の形態5におけるスターリング 冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。

【図4】 本発明の実施の形態5におけるスターリング 冷凍機のシリンダの構成を示す平面図(a)、側面図 (b)である。

【図5】 本発明の実施の形態6におけるスターリング 冷凍機のシリンダの構成を示す平面図(a)、側面図 (b)である。

30 【図6】 本発明の実施の形態7におけるスターリング 冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。

【図7】 本発明の実施の形態8におけるスターリング 冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。

【図8】 従来のスターリング冷凍機の構成を概略的に示す断面図である。

【符号の説明】

- 1 ディスプレーサー、2 ピストン、3 再生器、
- 4,5 共振用バネ、6リニアモータ、7 膨張空間、
- 8 圧縮空間、9 シリンダ、10 放熱部、11 ピンホール、12 シリンダ外部、13 シリンダ流路、
- 14 ピストン内流路、15 モータ移動部、16 モータ磁気回路部、20 ニードルバルブ、201 ニードル、202 調整器、41 ベアリング、42 モータ、60ガス流路、61 バルブ。

